

チルメル式責任準備金におけるネガティブ・リザーブ修正について

(生保2第1章「生命保険会計」121～127ページ)

第 t 保険年度の年払営業保険料を P_t 、死亡保険金額を S_t 、予定事業費を E_t 、第 t 保険年度末の責任準備金額を V_t とおくと、営業保険料の分解では、 V_t や E_t の計算方法に関わらず、次の式が成り立つことが必要である。

$$\begin{aligned} P_t &= v^{\frac{1}{2}} q_{x+t-1} S_t + (v p_{x+t-1} V_t - V_{t-1}) + E_t \\ &= \underbrace{v^{\frac{1}{2}} q_{x+t-1} (S_t - v^{\frac{1}{2}} V_t)}_{\text{危険保険料}} + \underbrace{(v V_t - V_{t-1})}_{\text{貯蓄保険料}} + \underbrace{E_t}_{\text{予定事業費}} \end{aligned}$$

さらに、 $V_t^* = \max\{V_t, 0\}$ によって責任準備金を積み立てる場合、 $E_t^* = E_t + v p_{x+t-1} \min\{V_t, 0\} - \min\{V_{t-1}, 0\}$ によって予定事業費を計上すると、恒等式 $a + b = \max\{a, b\} + \min\{a, b\}$ により、同様の関係式が保たれる。

$$\begin{aligned} P_t &= v^{\frac{1}{2}} q_{x+t-1} S_t + (v p_{x+t-1} V_t^* - V_{t-1}^*) + E_t^* \\ &= v^{\frac{1}{2}} q_{x+t-1} (S_t - v^{\frac{1}{2}} V_t^*) + (v V_t^* - V_{t-1}^*) + E_t^* \end{aligned}$$

また逆に、この関係式を保つためには、責任準備金 V_t^* に対して E_t^* を予定事業費として計上することが必要である。この場合の予定事業費の修正部分 $v p_{x+t-1} \min\{V_t, 0\} - \min\{V_{t-1}, 0\}$ をネガティブ・リザーブ修正と呼ぶ。

以下の記号のもと、チルメル式責任準備金 V_t に対してネガティブ・リザーブ修正後の予定事業費 E_t^* を考えたい。

- m : 保険料払込期間
- h : チルメル期間 ($h \leq m$)
- π : 年払営業保険料
- p : 平準払保険料式での純保険料
- α : 初年度のみ計上する保険金比例予定事業費
- L^* : α 要素以外の毎年計上する平準純保険料式予定事業費 ($\pi = p + \frac{\alpha}{\ddot{a}_{x:\overline{m}|}} + L^*$)
- α^z : チルメル歩合
- V_t^{net} : 第 t 保険年度末純保険料式責任準備金
- V_t : 第 t 保険年度末 h 年チルメル式責任準備金
- $$V_t = \begin{cases} V_t^{net} - \frac{\alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{h}|}} \ddot{a}_{x+t:\overline{h-t}|} & (1 \leq t \leq h) \\ V_t^{net} & (h < t \leq m) \end{cases}$$
- V_t^* : 第 t 保険年度末修正 h 年チルメル式責任準備金 $V_t^* = \max\{V_t, 0\}$
- E_t : 第 t 保険年度 h 年チルメル式予定事業費
- $$E_t = \begin{cases} \alpha - (\alpha - \alpha^z) + \frac{\alpha - \alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{m}|}} + \left(\frac{\alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{m}|}} - \frac{\alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{h}|}} \right) + L^* & (t = 1) \\ + \frac{\alpha - \alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{m}|}} + \left(\frac{\alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{m}|}} - \frac{\alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{h}|}} \right) + L^* & (1 < t \leq h) \\ + \frac{\alpha}{\ddot{a}_{x:\overline{m}|}} + L^* & (h < t \leq m) \end{cases}$$

$V_0 = 0, V_1 < 0, V_2 < 0, V_3 > 0$ の場合には、 E_t^* について次の式が成り立つ。

$$\begin{aligned} E_1^* &= \alpha - (\alpha - \alpha^z) + v p_x V_1 + \frac{\alpha - \alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{m}|}} + \left(\frac{\alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{m}|}} - \frac{\alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{h}|}} \right) + L^* \\ E_2^* &= + v p_{x+1} V_2 - V_1 + \frac{\alpha - \alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{m}|}} + \left(\frac{\alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{m}|}} - \frac{\alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{h}|}} \right) + L^* \\ E_3^* &= -V_2 + \frac{\alpha - \alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{m}|}} + \left(\frac{\alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{m}|}} - \frac{\alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{h}|}} \right) + L^* \\ E_t^* &= + \frac{\alpha - \alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{m}|}} + \left(\frac{\alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{m}|}} - \frac{\alpha^z}{\ddot{a}_{x:\overline{h}|}} \right) + L^* \quad (4 \leq t \leq h) \end{aligned}$$